



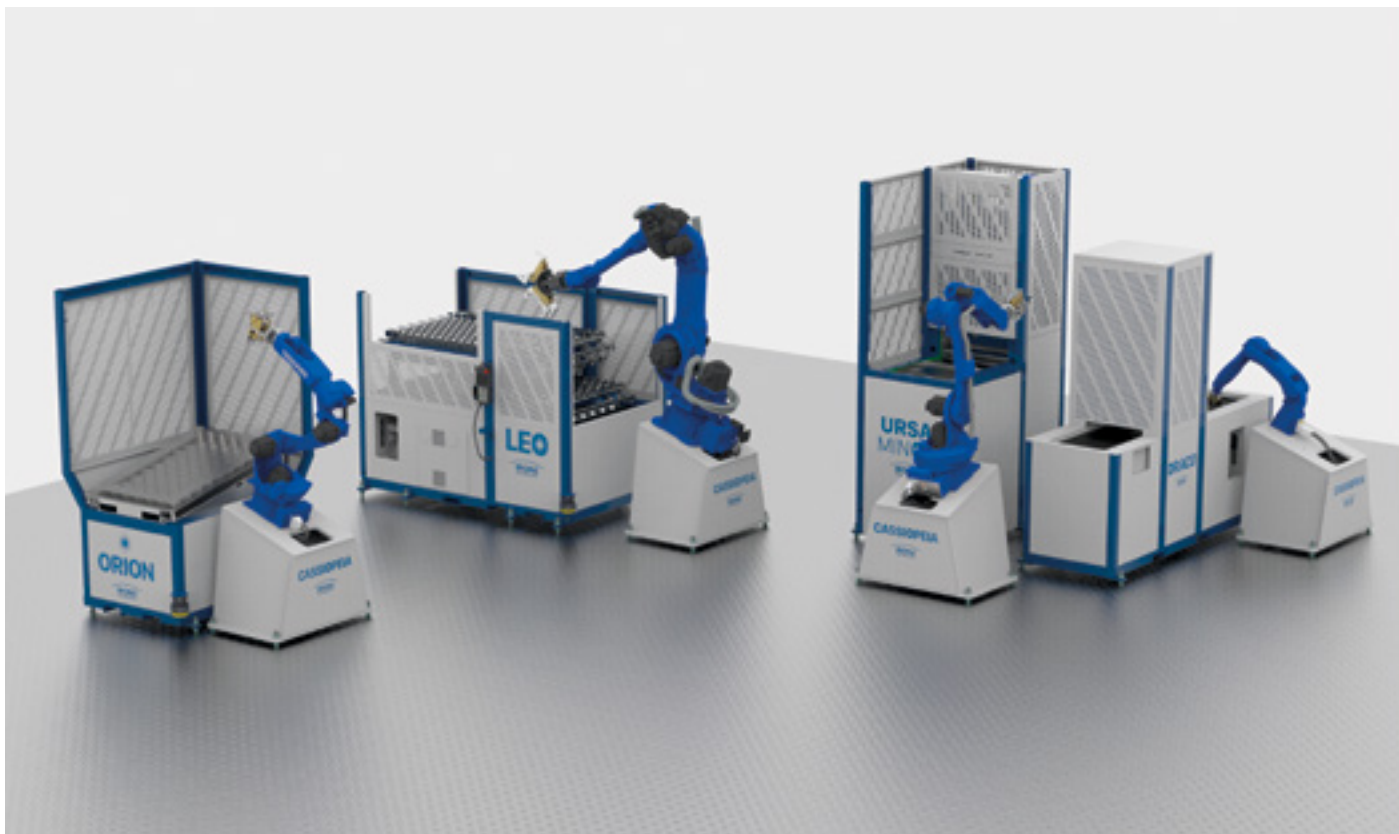
Basamento per robot con al suo interno il controllore.

Dimensioni	A 700 mm	B 1050 mm	H 850 mm
Peso	250 Kg		

Movibilità	Mediante muletto e transpallet
-------------------	--------------------------------

TIPOLOGIA ROBOT

	Modello	Sbraccio	Payload alla flangia
FANUC	LR MATE 200iD FANUC	717 mm	7 Kg
	M-10iD/12 FANUC	1441 mm	12 Kg
	M-20iD/25 FANUC	1831 mm	25 Kg
	M-710iC/70 FANUC	2050 mm	70 Kg
YASKAWA	GP-8 YASKAWA	727 mm	8 Kg
	GP-12 YASKAWA	1440 mm	12 Kg
	GP-25 YASKAWA	1730 mm	25 Kg
	GP-88 YASKAWA	2236 mm	88 Kg
	GP-110 YASKAWA	2236 mm	110 Kg



YASKAWA

Esempio applicativo con robot Yaskawa.

27



FANUC

Esempio applicativo con robot Fanuc.